



LUNDS  
UNIVERSITET

# Digitala System: Datorteknik

---

ERIK LARSSON



# Digitala system: Översikt

---

- Antal högskolepoäng: 4,5. Prestationsbedömning: Skriftlig tentamen. **Tid: 120 timmar**
- Antal högskolepoäng: 3. Prestationsbedömning: Godkända laborationsuppgifter. Delmomentet omfattar: Laborationer del 1. **Tid: 80 timmar**
- Antal högskolepoäng: 7,5. Prestationsbedömning: Godkända laborationsuppgifter. Delmomentet omfattar: Laborationer del 2. **Tid: 200 timmar**



# Digitala System: Datorteknik

---

- Datormodellen: Datorns delar och funktion. CPU:n på registernivå
- Assemblyprogrammering: Data- och instruktionsformat. Adresseringsmetoder. Instruktionsrepertoar. "Timing" och exekveringstid. Stack och subrutiner
- Programutveckling i C: Editering. Kompilering. Länkning. Testning med hjälp av högnivådebugger.



# Litteratur

---

- Föreläsningsanteckningar
- Vägen till C, Jan Skansholm, Ulf Bilting  
Förlag: Studentlitteratur  
ISBN10: 9144076061  
ISBN13: 9789144076065



LUNDS  
UNIVERSITET



# Föreläsningar

---

- FÖ1: Processorn
- FÖ2: C och assembly
- FÖ3: Minnen
- FÖ4: Pipeline
- FÖ5: OS



# Blooms taxonomi - lärande

---

- Blooms taxonomi, lanserades av Benjamin Bloom, beskriver olika steg i lärandet:
  1. Kunskap - Att kunna ta till sig fakta - memorera.
  2. Förståelse - Att kunna förstå fakta som memorerats.
  3. Tillämpning - Att kunna utföra något med de fakta och med hjälp av den kunskap som man fått.
  4. Analys - Att kunna se samband mellan olika fakta.
  5. Syntes - Att kunna dra egna slutsatser.
  6. Utvärdering - Att kunna producera, planera och generera något nytt.





LUNDS  
UNIVERSITET

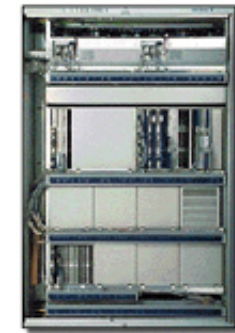
# Digitala System: Datorteknik

---

ERIK LARSSON



# Elektronik



LUNDS  
UNIVERSITET

# Elektronik

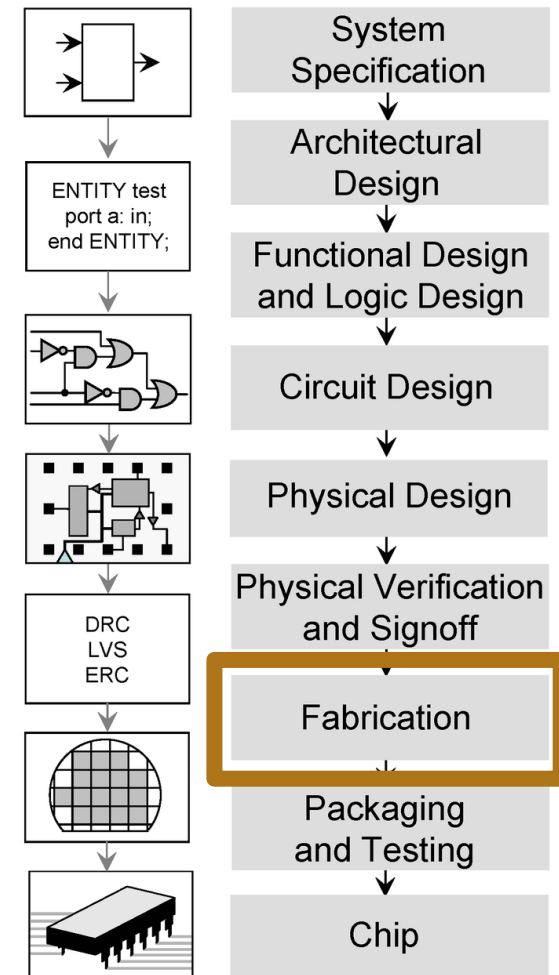
---



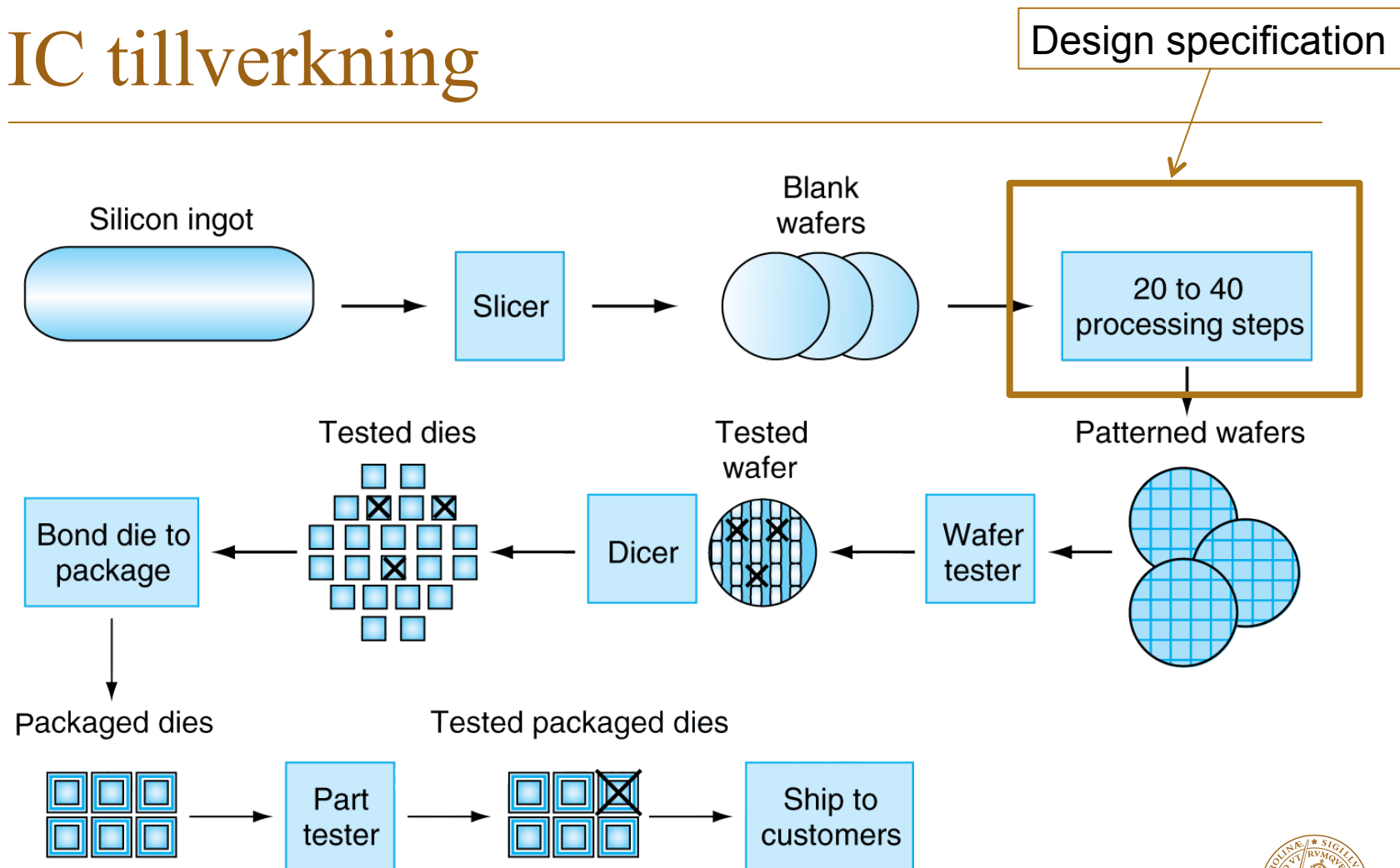


# Design steg för IC

- Feasibility study and die size estimate
- Function analysis
- System Level Design
- Analogue Design, Simulation & Layout
- Digital Design, Simulation & Synthesis
- System Simulation & Verification
- Design For Test and Automatic test pattern generation
- Design for manufacturability (IC)
- Tape-in
- Mask data preparation
- Tape-out
- Wafer fabrication
- Die test
- Packaging
- Post silicon validation and integration
- Device characterization
- Tweak (if necessary)
- Datasheet generation
- Ramp up
- Production
- Yield Analysis / Warranty Analysis Reliability (semiconductor)
- Failure analysis on any returns
- Plan for next generation chip using production information if possible



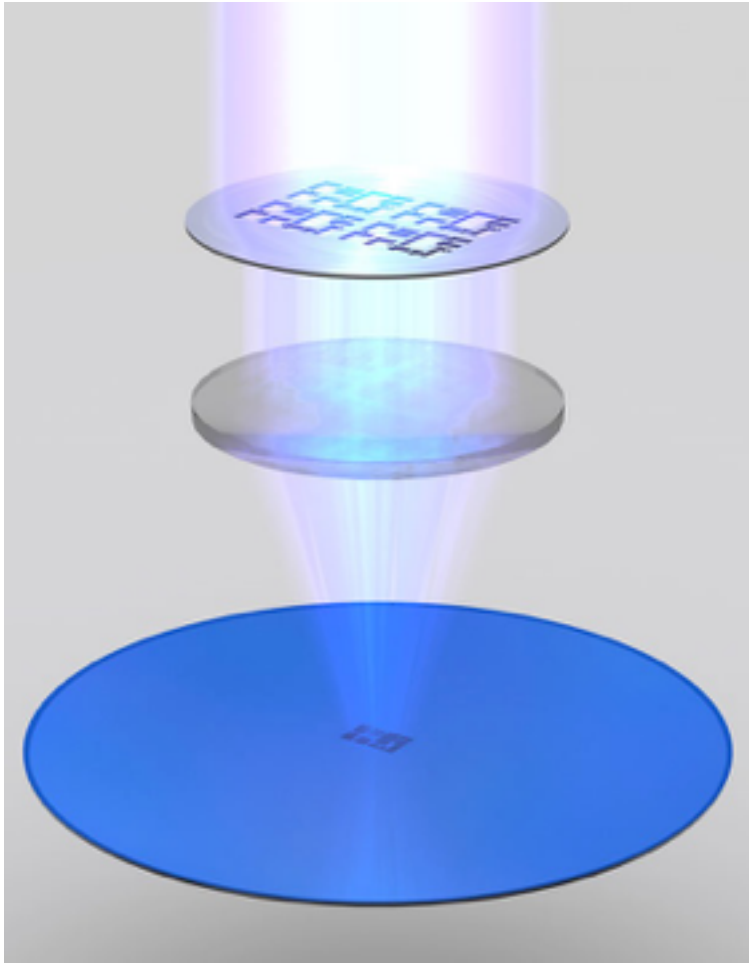
# IC tillverkning





# Kostnad

---

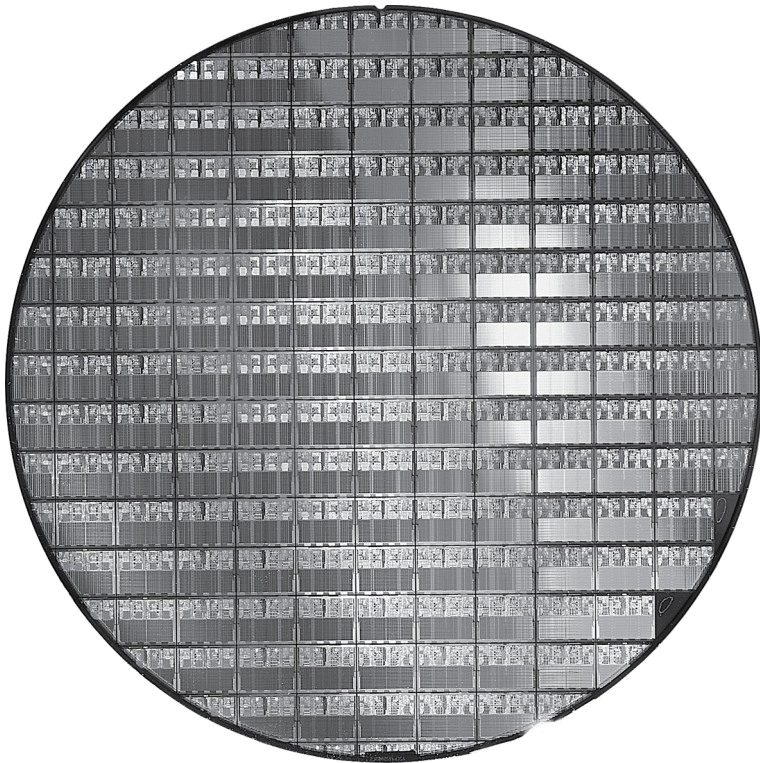


- Random defects and systematic defects
- A photomask can range from **\$1,000 to \$100,000** for a single mask.
- As many as **30 masks** may be required to form a complete mask set.
- A few “re-spins” increase cost and delay time-to-market

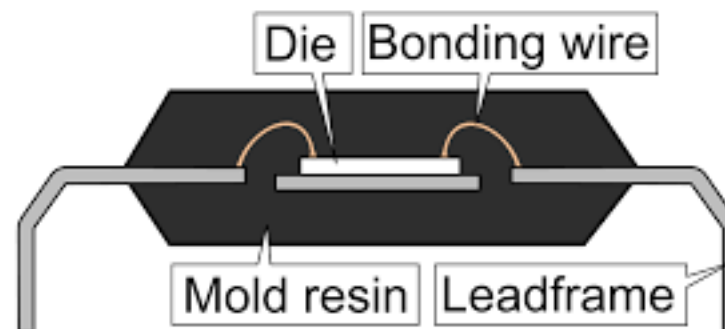


# IC, die och wafer

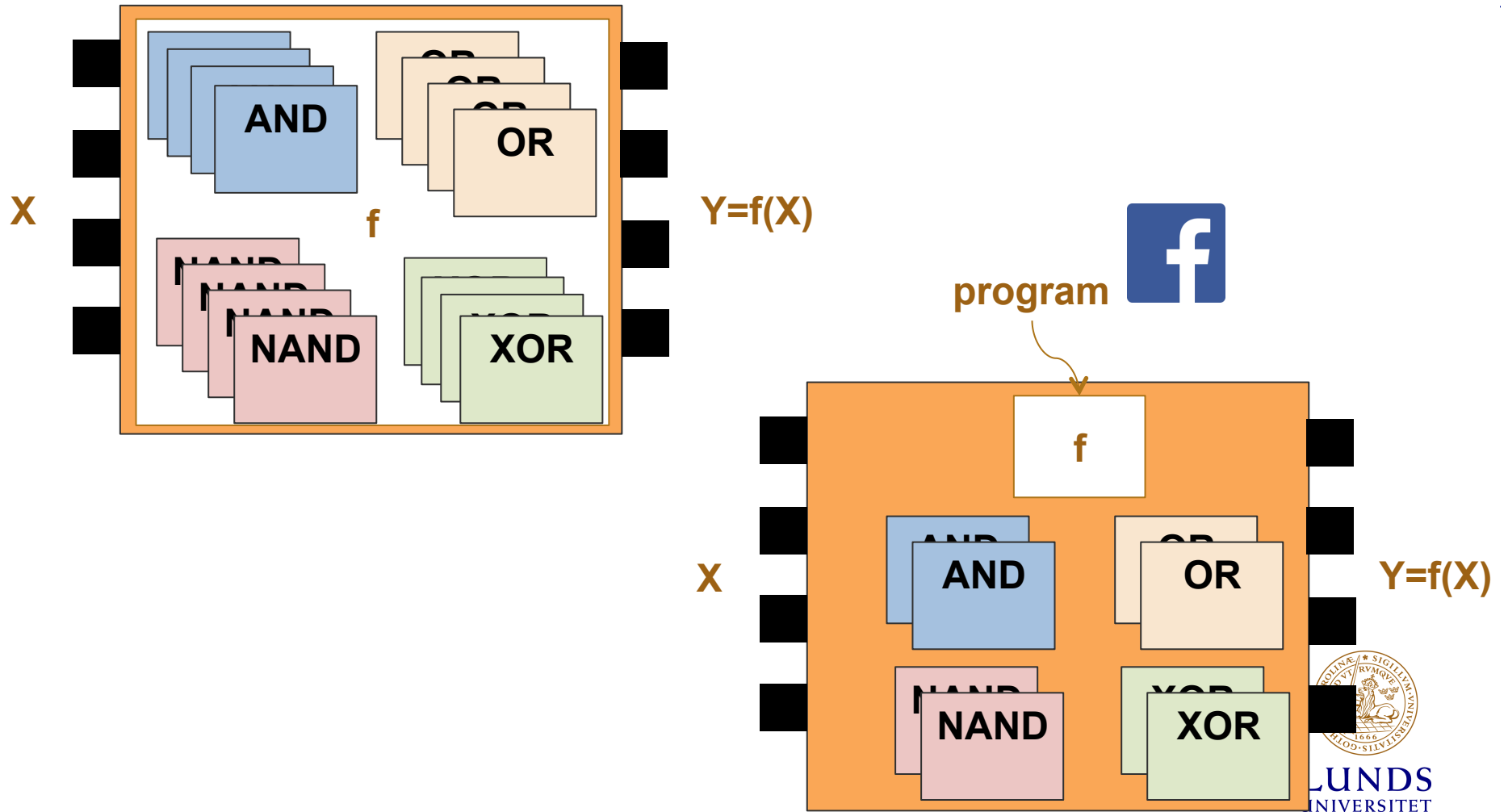
---



DIP



# IC



# Datorer

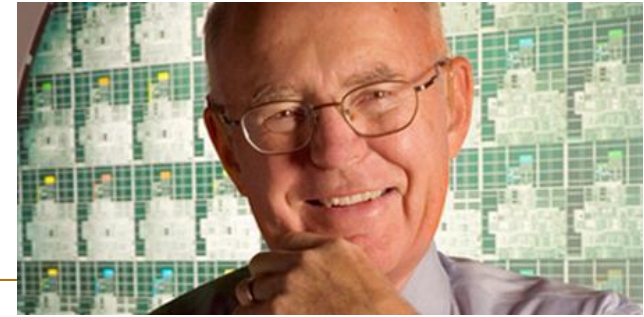
---

- "I think there is a world market for maybe five computers."  
-- Thomas Watson, chairman of IBM, 1943
- "Computers in the future may weigh no more than 1.5 tons."  
-- Popular Mechanics, forecasting the relentless march of science, 1949
- "There is no reason anyone would want a computer in their home."  
-- Ken Olson, president, chairman and founder of Digital Equipment Corp., 1977



# Intel

---

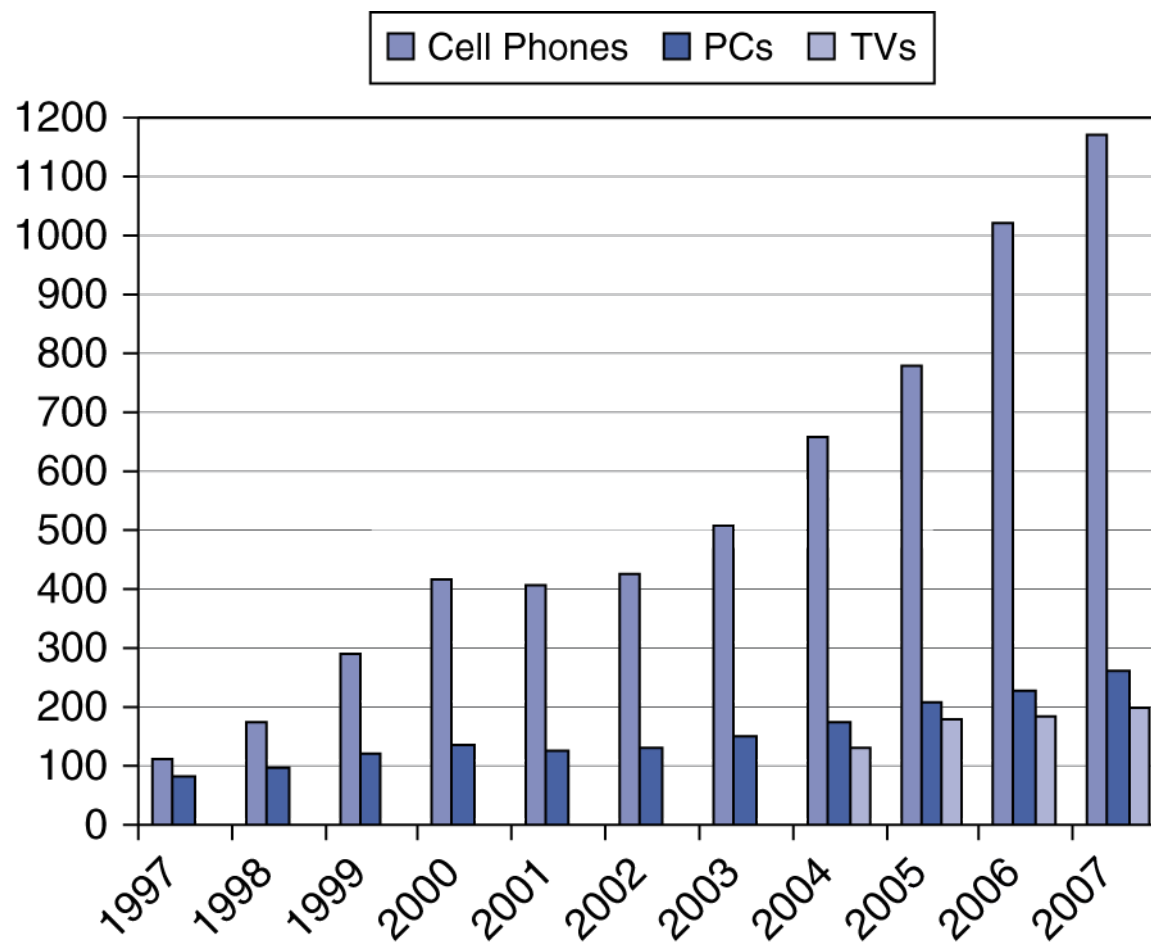


- Gordon E. Moore, co-founder of Intel (Integrated Electronics) (tillsammans med Robert Noyce)
- Första tanken på namn var: Moore & Noyce Electronics
- Moores lag (1965): Antalet transistorer på ett chip växer exponentiellt; det dubblas var 24:e månad.





# Marknad för processorer





# Datorer

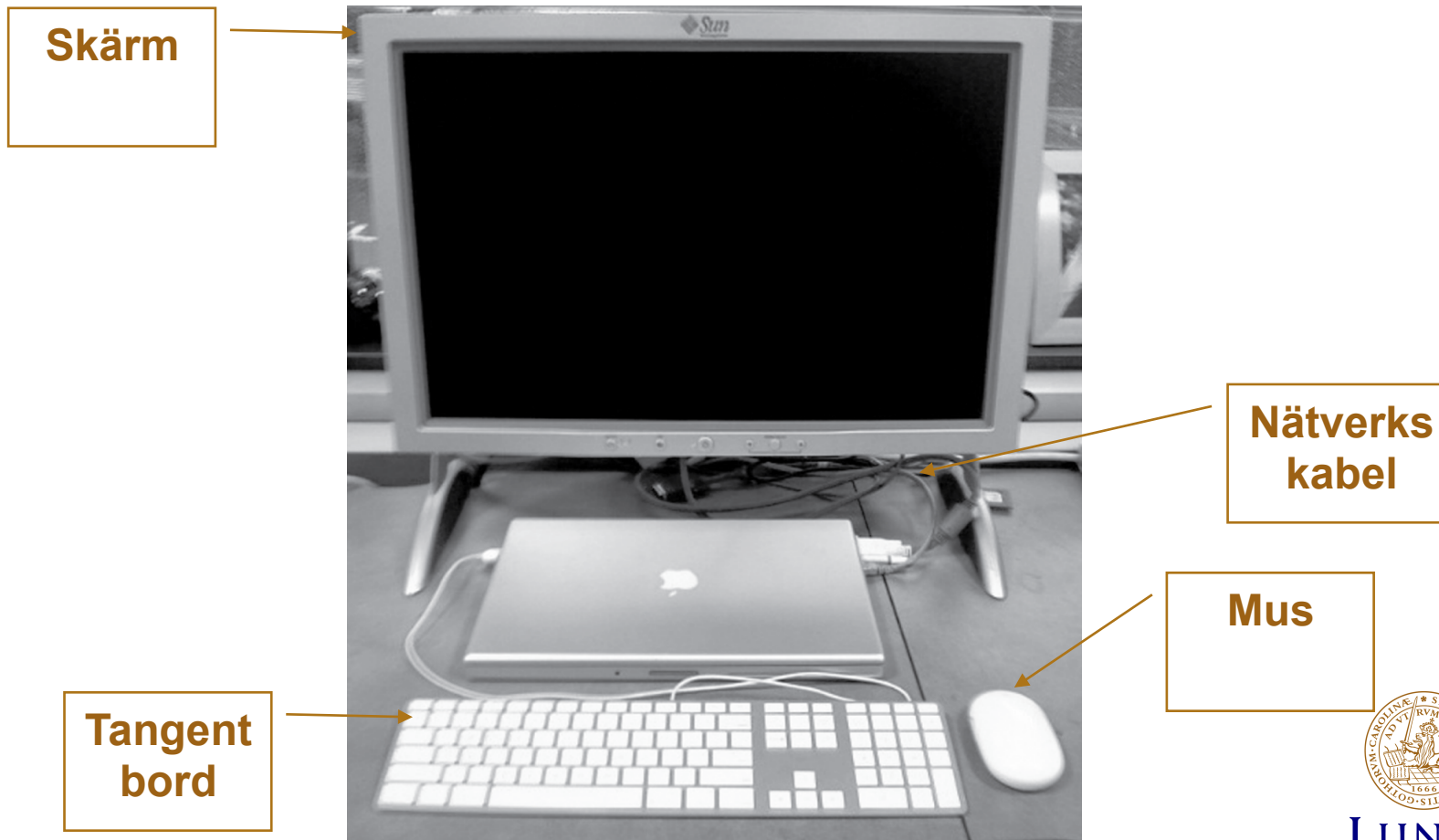
---

- Desktop datorer
  - Generella, olika program beroende på användare
  - Viktigt med kostnad/prestanda avvägning
- Server computers
  - Nätverksbaserade
  - Hög prestanda, hög pålitlighet
  - Små servers till mycket stora system
- Inbyggda system (Embedded computers)
  - Datorn en del av systemet
  - Ofta hårda krav på effektförbrukning, prestanda/kostnad

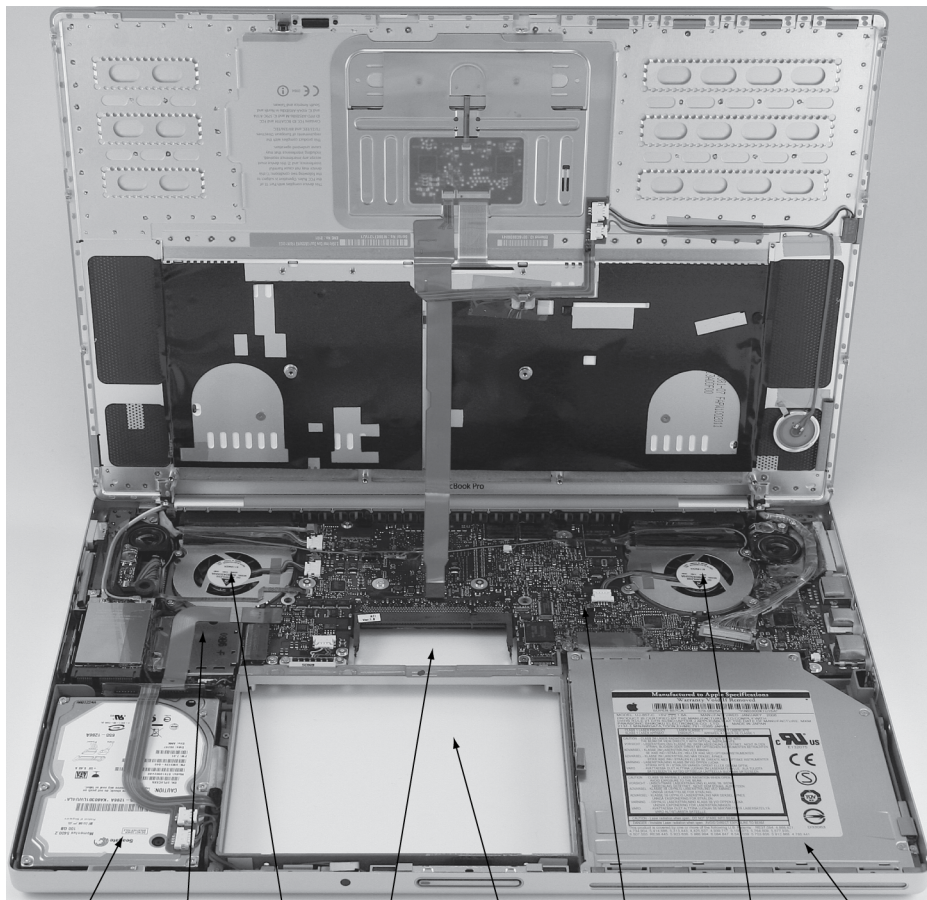


# Datorns delar

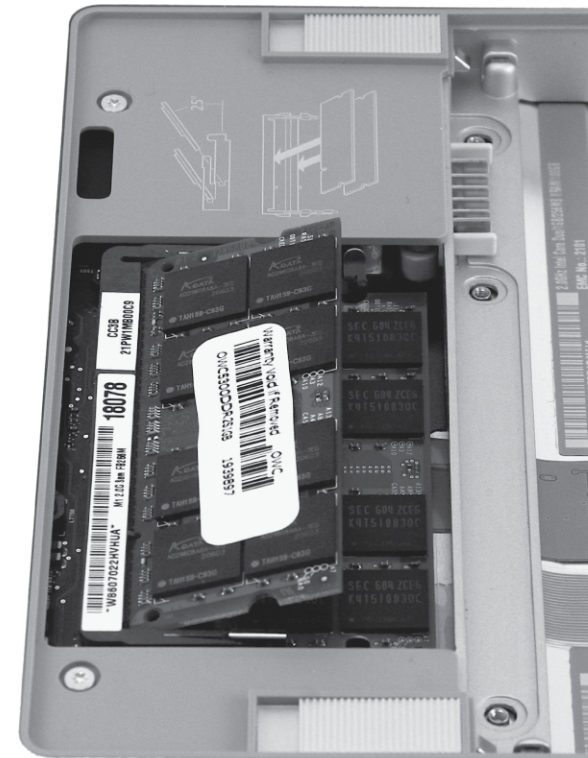
---



# Datorns insida



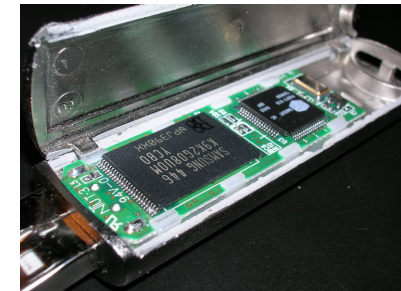
Hard drive Processor Fan with cover Spot for memory DIMMs Spot for battery Motherboard Fan with cover DVD drive



# Lagring av data och instruktioner

---

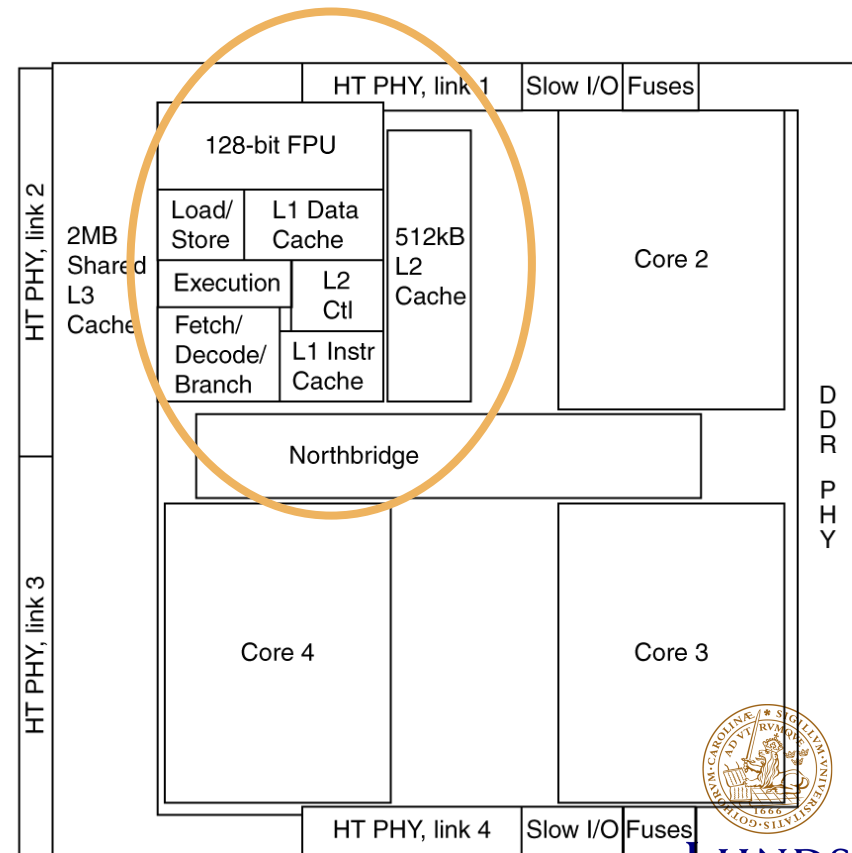
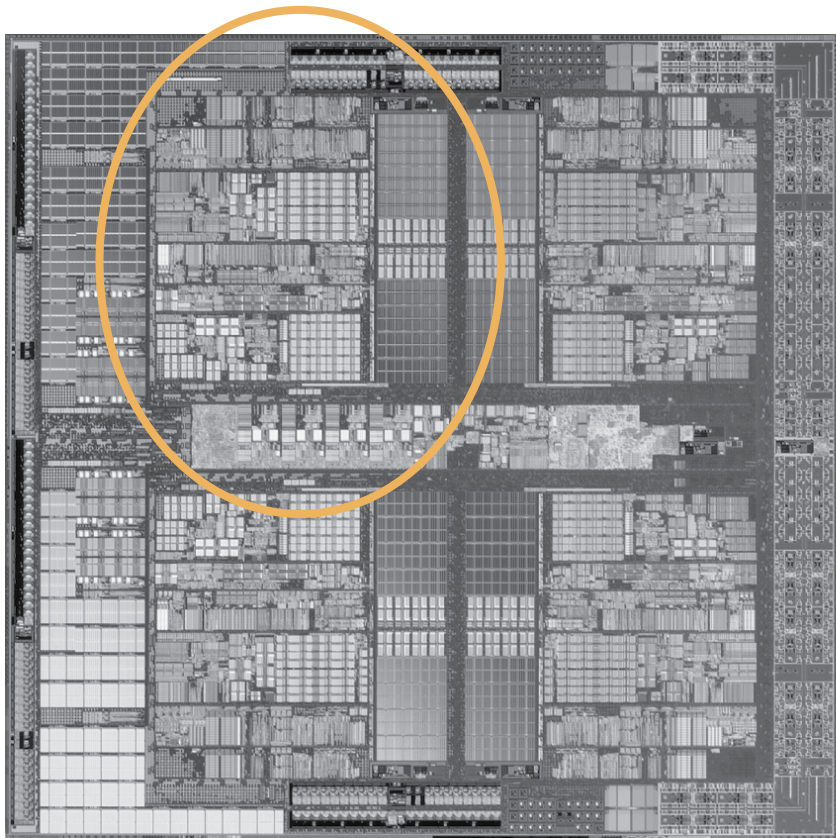
- Volatile main memory
  - Förlorar information (instruktioner och data) när strömmen stängs av
- Non-volatile secondary memory
  - Magnetic disk (hårddisk)
  - Flash memory
  - Optical disk (CDROM, DVD)





# Processorn

- AMD Barcelona: 4 processor cores

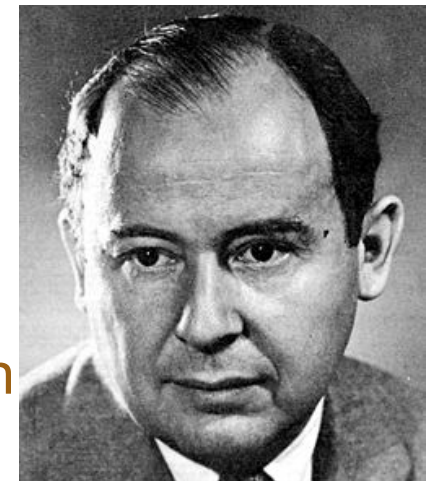


# Dator

---

- John von Neumann arkitektur
  - Gemensamt minne för instruktioner och data (vad som är vad bestäms av kontext)
  - Aritmetisk enhet för logiska och aritmetiska operationer
  - Kontrollenhet
- Instruktioner exekveras sekventiellt

- John von Neumann  
(1903-1957)



# Dator

---

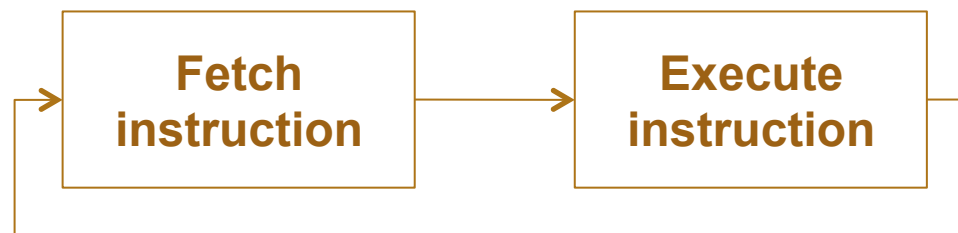
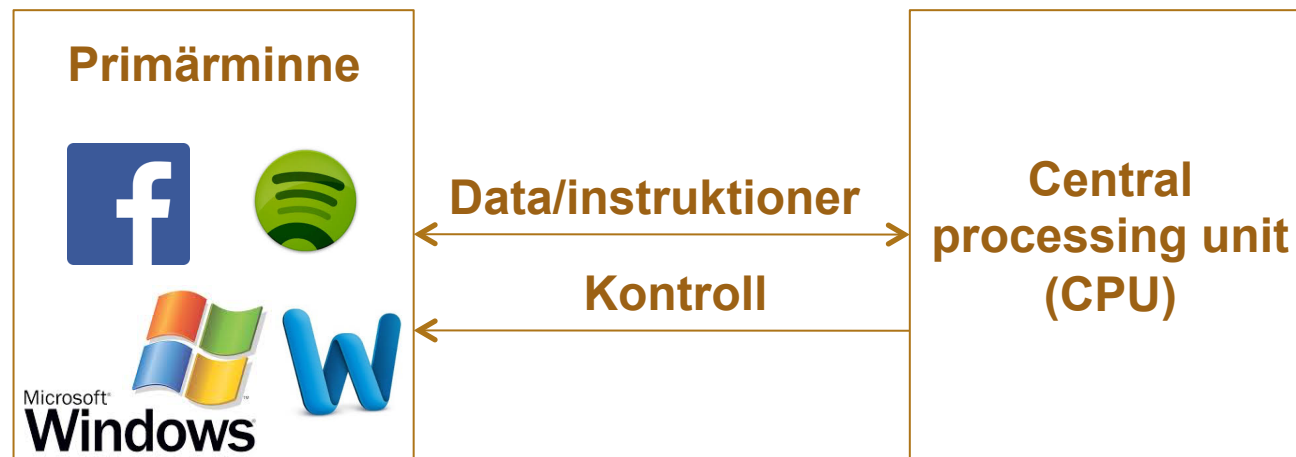
- En dator är en maskin som behandlar data automatiskt under kontroll av en lista av instruktioner, så kallat program.
- Minnet är adresserbart (oberoende av vad som lagras)
- Instruktioner exekveras i ordning, såvida ordningen explicit ändras
- Programmet bestämmer vilket problem som ska lösas





# Dator

---



# Användarprogram, OS och hårdvara

---

- Applikationsprogram, t ex Word, Facebook, är ofta skrivna i ett högnivåspråk, t ex C, C++.



- System programvara

- Kompilatorer: Översätter program i högnivåspråk till maskinspråk

- Operativsystem:

- » Hantera I/O, minne och schemaläggning av jobb (tasks)



- Hårdvara

- Processor, minne, I/O-kontrollenhet

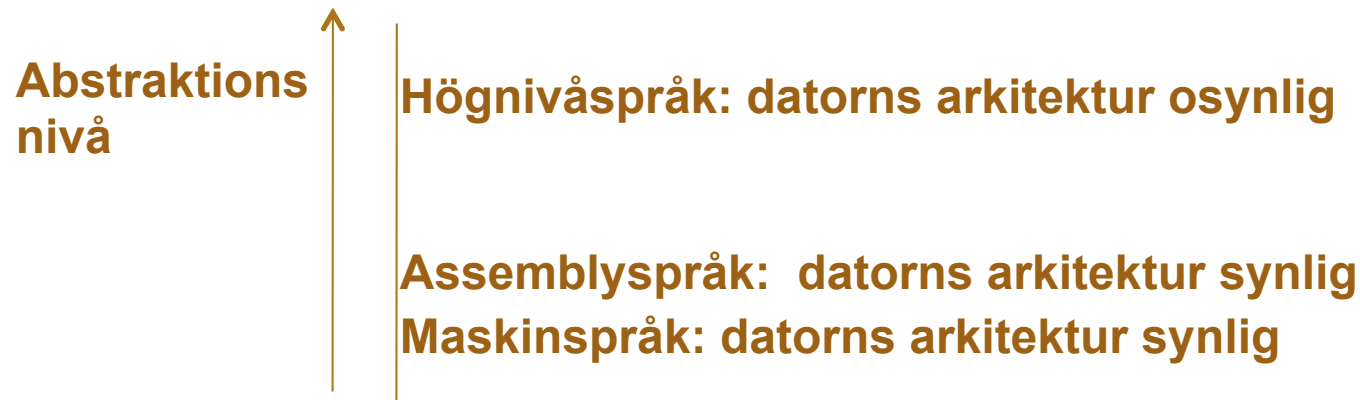


LUNDS  
UNIVERSITET

# Program

---

- För att bestämma vad som görs –  $f(X)$  – behövs program, programmeringsspråk.
- Programmeringsspråk:
  - Högnivåspråk (C, C++)
  - Assemblyspråk (t ex ADD R1, R2)
  - Maskinspråk (t ex 001101....101)



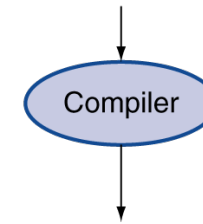
# Program

---

- Abstraktionsnivå:
  - Högnivåspråk
  - Assemblerspråk
  - Maskinspråk

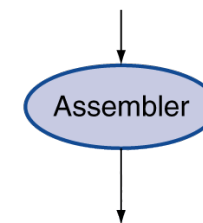
High-level  
language  
program  
(in C)

```
swap(int v[], int k)
{int temp;
  temp = v[k];
  v[k] = v[k+1];
  v[k+1] = temp;
}
```



Assembly  
language  
program  
(for MIPS)

```
swap:
  muli $2, $5,4
  add  $2, $4,$2
  lw   $15, 0($2)
  lw   $16, 4($2)
  sw   $16, 0($2)
  sw   $15, 4($2)
  jr   $31
```

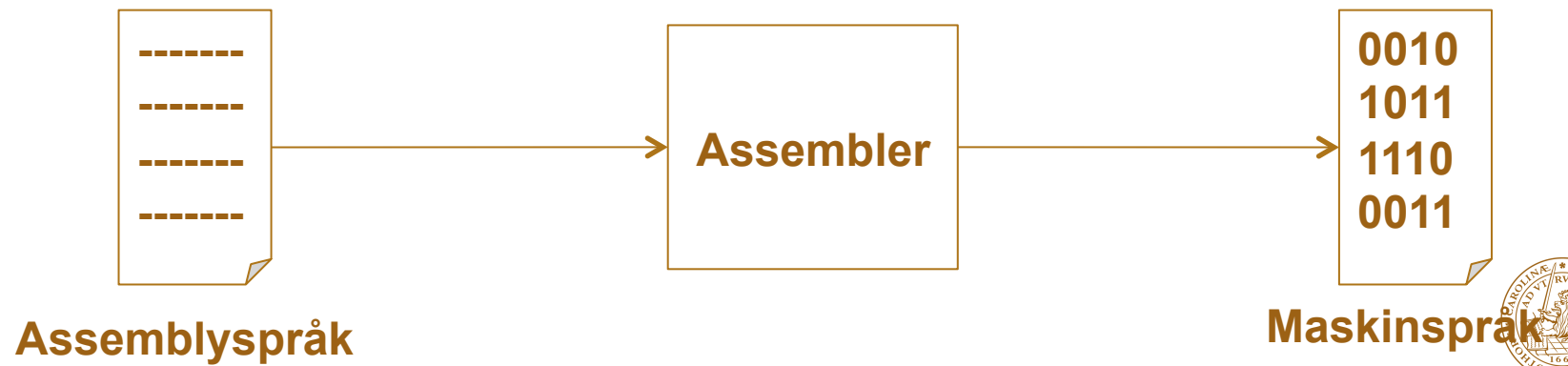
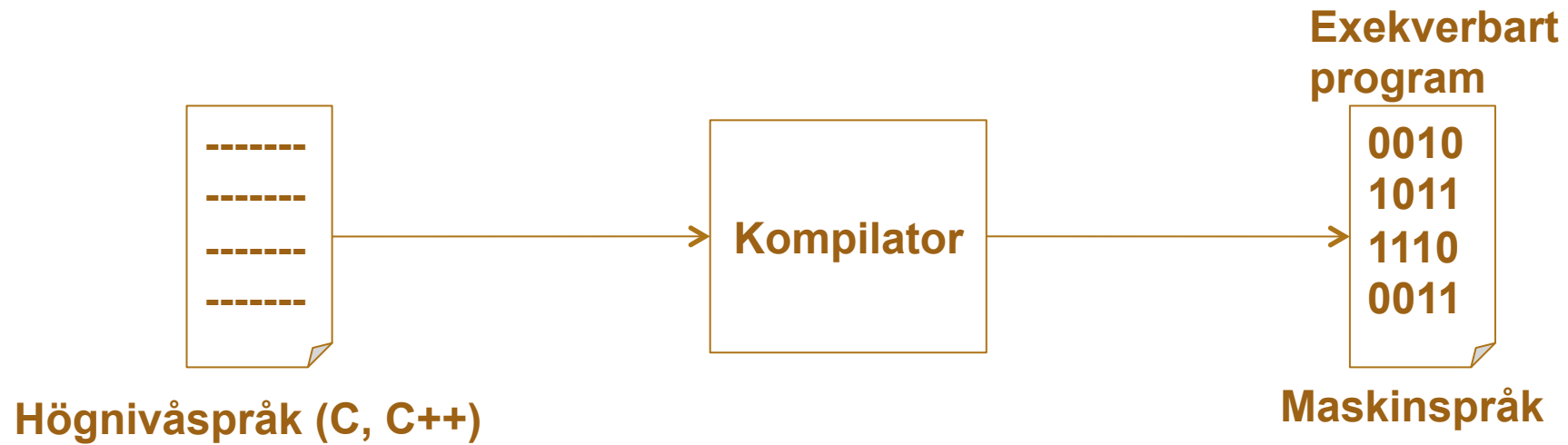


Binary machine  
language  
program  
(for MIPS)

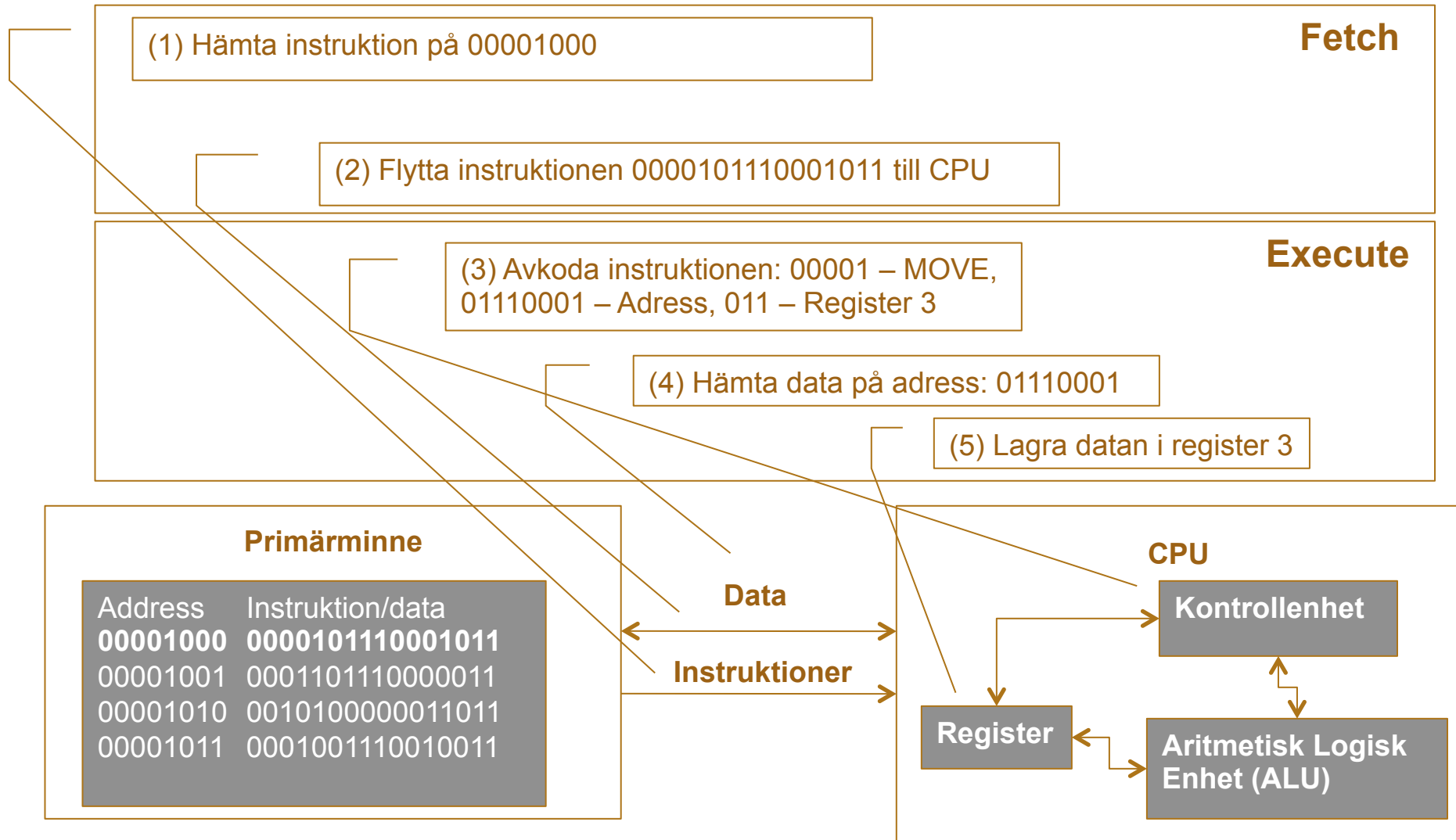
```
000000001010000100000000000011000
00000000000110000001100000100001
10001100011000100000000000000000
10001100111100100000000000000100
10101100111100100000000000000000
10101100011000100000000000000100
00000011111000000000000000001000
```

# Program

---

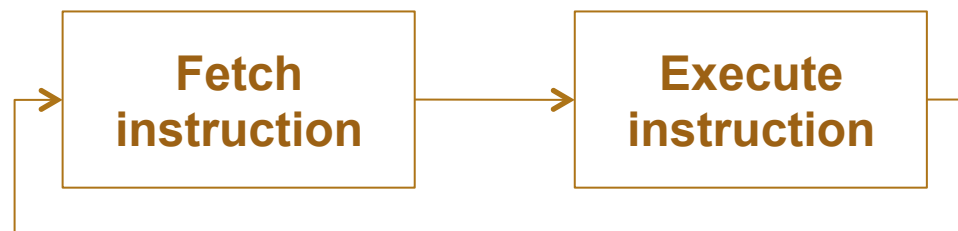
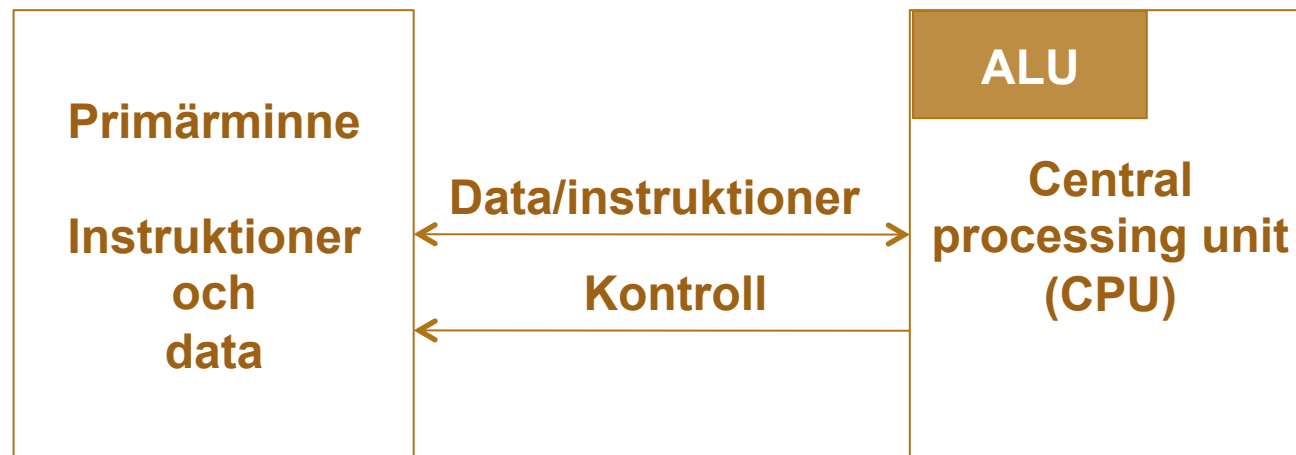


# Exekvera en instruktion



# ALU – arithmetic logic unit

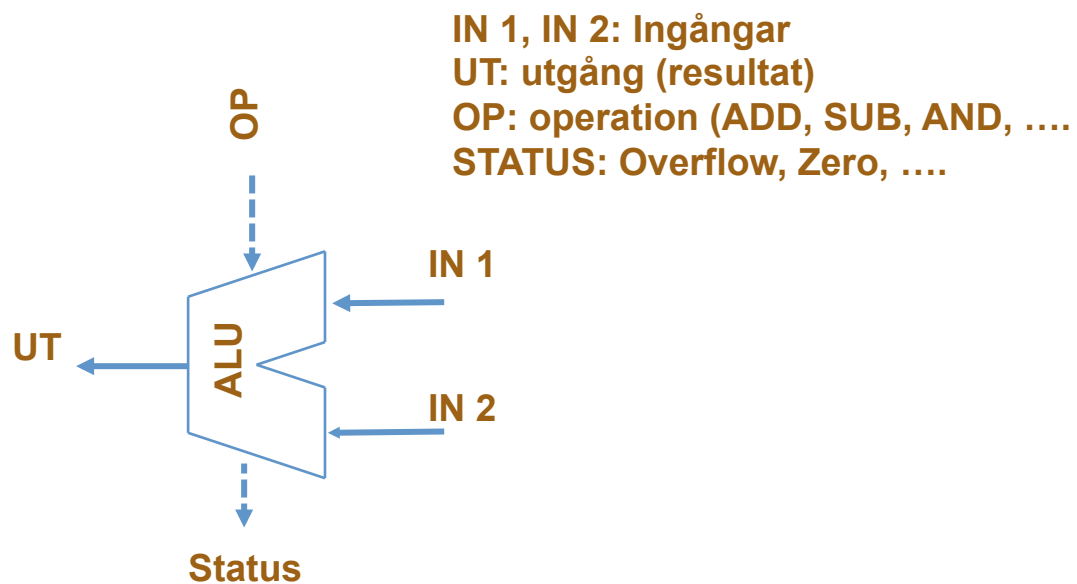
---





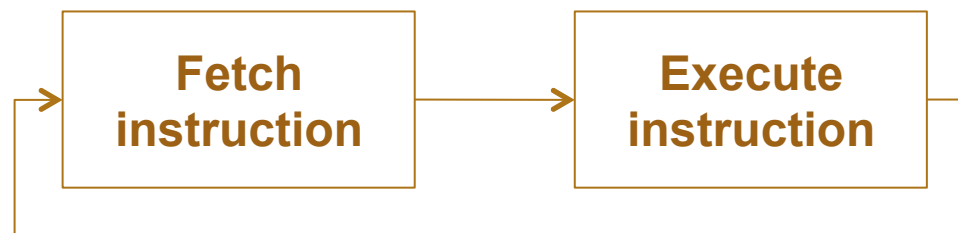
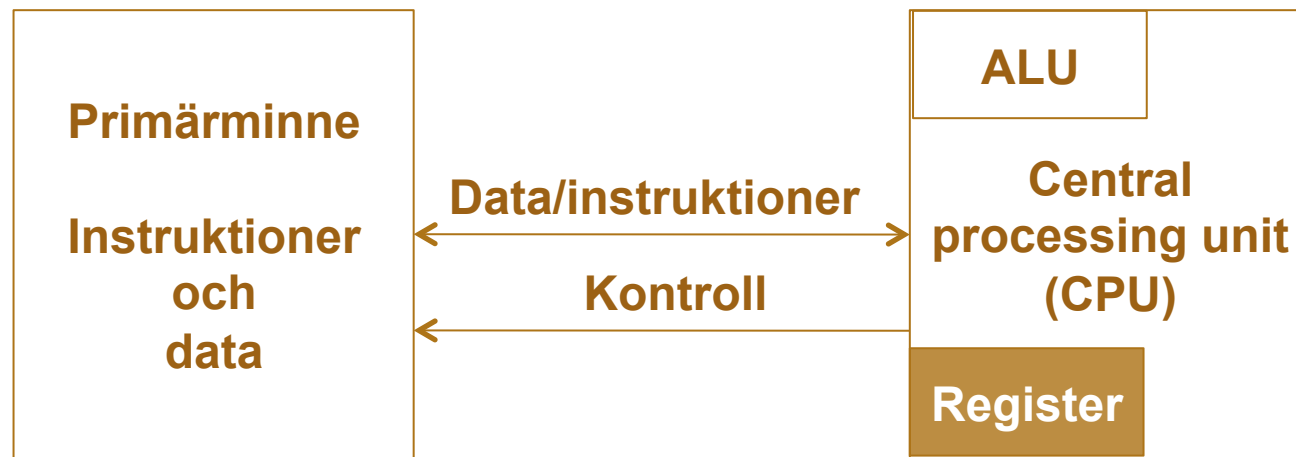
# ALU – arithmetic logic unit

---



# Register

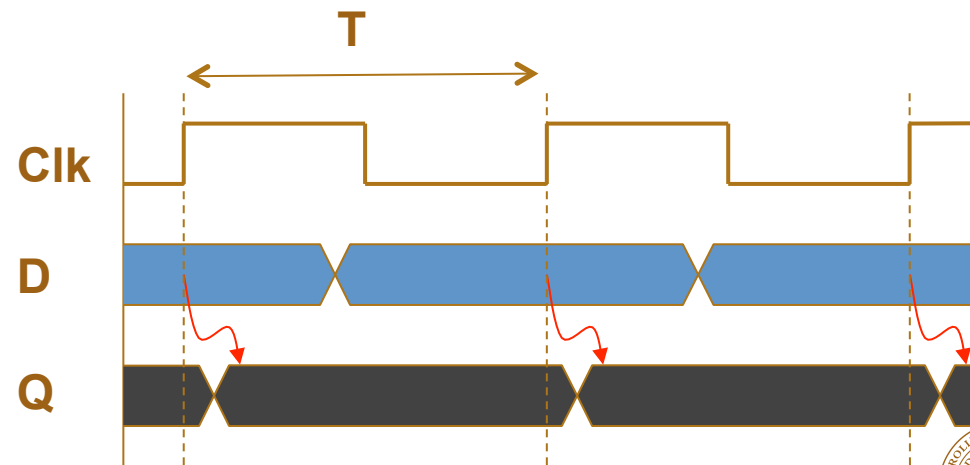
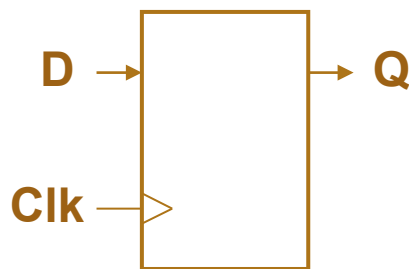
---



# Sekventiell logik

---

- Register: lagrar data
- Använder klocka för att bestämma när data ska uppdateras
- Flank-triggat (Edge-triggered): uppdaterar när Clk går från 0 till 1



# Register

---

- Register synliga för användare, som kan vara:
  - Helt generella, eller
  - Specifika för data och instruktioner och/eller
  - Specifika för heltal och flyttal
  - Speciella för t ex multiplikation/division för att kunna hantera resultat eller för adressberäkningar:  
basregister och stackpekare



# Register

---

- Kontroll och statusregister
  - Inte direkt kontrollerbara av programmeraren, t ex:
    - » Programräknare (program counter (PC)): adress till den instruktion som ska hämtas.
    - » Instruktions register (IR): senaste instruktionen som hämtats
    - » Memory address register (MAR): adress som ska läsas/skrivas
    - » Memory buffer register (MBR): data som ska skrivas eller data som lästs från minnet
    - » Program status word (PSW): Olika flaggor (är avbrott på eller av, supervisor mode)



# Primärminne

---

LOAD – läs data i minne

data läses från en given minnesplats (adress) och hamnar i processorn

STORE – skriv data i minne

data skrivs in i minnet på en given adress

Adress	Instruktion/Data
0	1111 0000
1	1010 0101
2	1100 0011
3	0011 0011
4	1111 1111
5	0000 1111
6	1111 0000
7	1010 1010

# Variabler och minne

---

- Exempel, C deklARATION:

```
x unsigned char; // värde mellan 0 och 255
```

1 byte – 8 bitar ger att dessa tal kan representeras:

Binärt	Decimalt
0000 0000	0
0000 0001	1
0000 0010	2
0000 0011	3
.....	
1111 1101	253
1111 1110	254
1111 1111	255





# Variabler och minne

---

- Exempel, C deklARATION

x signed char; // värde mellan -128 och 127

1 byte – 8 bitar: Hur representera “-” talen?

Binärt	Decimalt
0000 0000	0
0000 0001	1
0000 0010	2
0000 0011	3
.....	
1111 1101	?
1111 1110	?
1111 1111	?



# Variabler och minne

---

- Alternativ 1: MSB är teckenbit //Most Significant Bit
- Får 2 nollor (-0 och 0)

Binärt	Decimalt
0000 0000	0
0000 0001	1
0000 0010	2
...	....
1000 0000	-0
....	....
1111 1110	-126
1111 1111	-127



# Variabler och minne

---

- Alternativ 2: Två-kompliment

Binärt	Decimalt
0000 0000	0
0000 0001	1
0000 0010	2
...	....
1000 0000	-127
....	....
1111 1110	-2
1111 1111	-1

- Exempel:  $-1 (1111\ 1111) + 1 = 0$



# Minne

---

- Exempel:

```
C deklARATION x char;  
// char behöVER 1 byte
```

```
LOAD r1, 3
```

```
// ladda register r1 med data  
som finns på plats 3
```

```
STORE r1, 3
```

```
/ spara det som finns i  
register r1 på plats 3
```

Adress	Instruktion/Data
0	1111 0000
1	1010 0101
2	1100 0011
3	0011 0011
4	1111 1111
5	0000 1111
6	1111 0000
7	1010 1010

# Minne

---

- Exempel:

```
C deklARATION x int;  
// int behöVER 2 bytes
```

```
LOAD r1, 3
```

```
// ladda register r1 med data  
som finns på plats 3 och ?
```

```
STORE r1, 3
```

```
/ spara det som finns i  
register r1 på plats 3 och ?
```

Adress	Instruktion/Data
0	1111 0000
1	1010 0101
2	1100 0011
3	0011 0011
4	1111 1111
5	0000 1111
6	1111 0000
7	1010 1010

# Byte eller wordadresserat minne

---

Adress	Byte	Data
0	0	1111 0000
1	1	1010 0101
2	2	1100 0011
3	3	0011 0011
4	4	1111 1111
5	5	0000 1111
6	6	1111 0000
7	7	1010 1010

Adress	Byte	Data
0	0	1111 0000
	1	1010 0101
	2	1100 0011
	3	0011 0011
1	4	1111 1111
	5	0000 1111
	6	1111 0000
	7	1010 1010



# Byte eller word adresserat minne?

---

- Byteadresserat
  - Måste hålla koll på vad som ska anses vara ord
  - Exempel: Läs adress 4, som är en del i ett ord.
- Wordadresserat:
  - Läs word (4 byte) per gång.
  - Fragmentering om en byte ska lagras (tar 4 bytes).

Adress	Byte	Data
0	0	1111 0000
1	1	1010 0101
2	2	1100 0011
3	3	0011 0011
4	4	1111 1111
5	5	0000 1111
6	6	1111 0000
7	7	1010 1010



# Hur sätts byte ihop till word?

---

- Byte 4, 5, 6, och 7 bildar ett ord, men hur ser ordet ut?
- Två alternativ:
  - 1111 1111 0000 1111  
1111 0000 1010 1010  
(ordning 4, 5, 6, 7)
  - 1010 1010 1111 0000  
0000 1111 1111 1111  
(ordning 7, 6, 5, 4)

Adress	Byte	Data
0	0	1111 0000
1	1	1010 0101
2	2	1100 0011
3	3	0011 0011
4	4	1111 1111
5	5	0000 1111
6	6	1111 0000
7	7	1010 1010

# Hur sätts byte ihop till word?

MSB LSB

Givet: **1111 1111** **0000 1111** **1111 0000** **1010 1010**

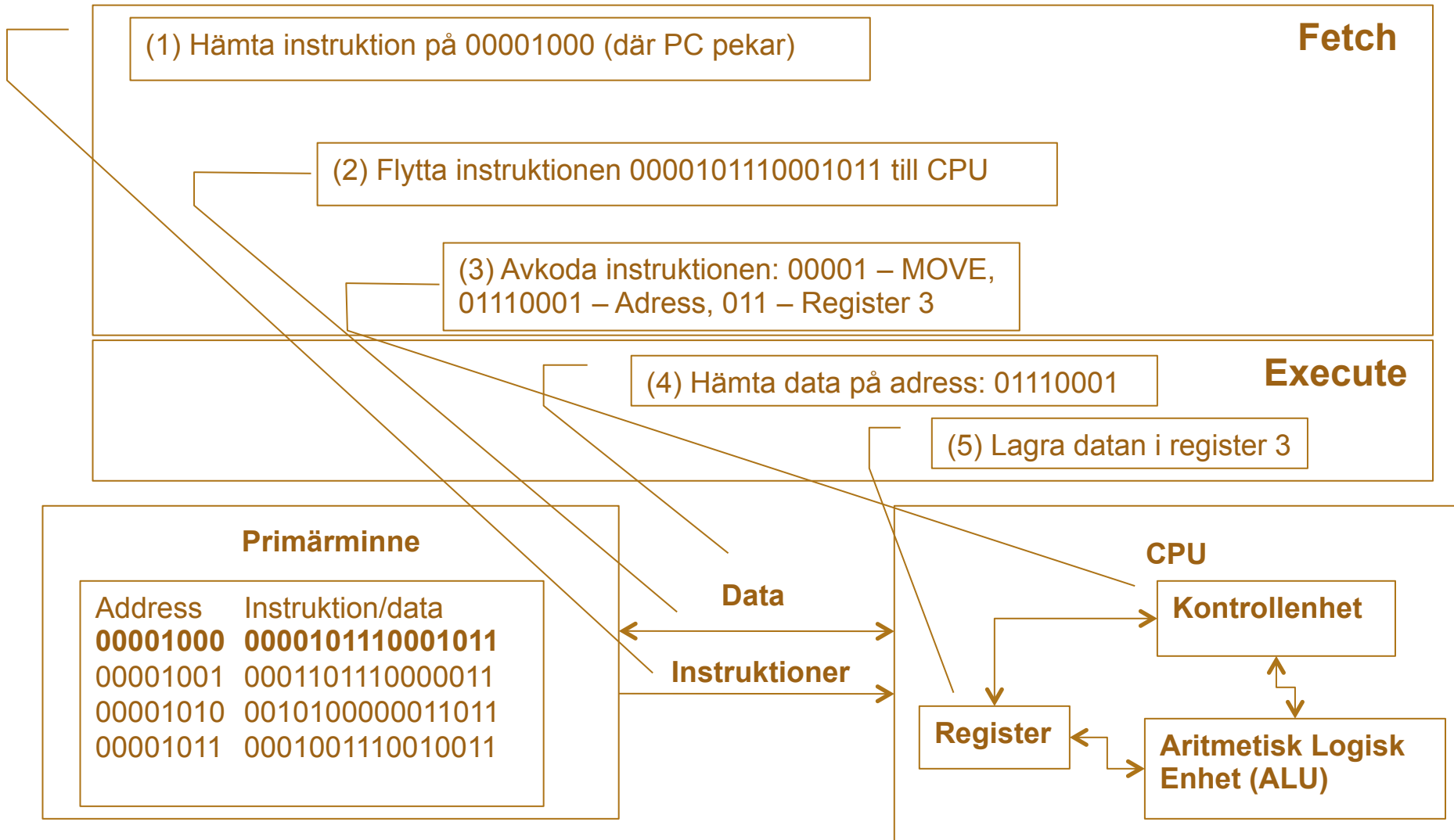
Big-endian	
Adress	Data
....	....
n	1111 1111
n+1	0000 1111
n+2	1111 0000
n+3	1010 1010
....	....

Little-endian	
Adress	Data
....	....
n	1010 1010
n+1	1111 0000
n+2	0000 1111
n+3	1111 1111
....	....

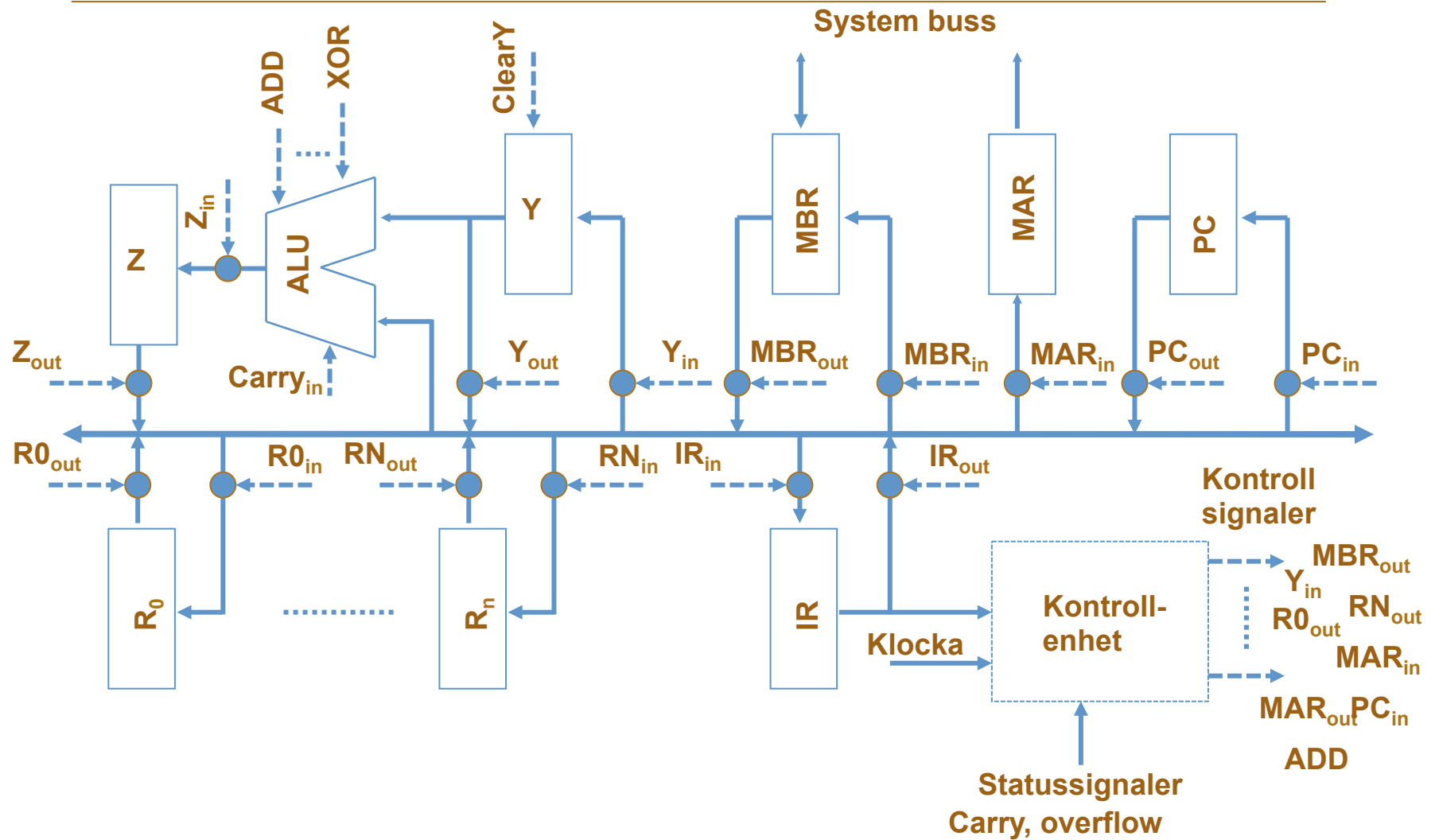




# Exekvering av en instruktion



# Kontrollenhet



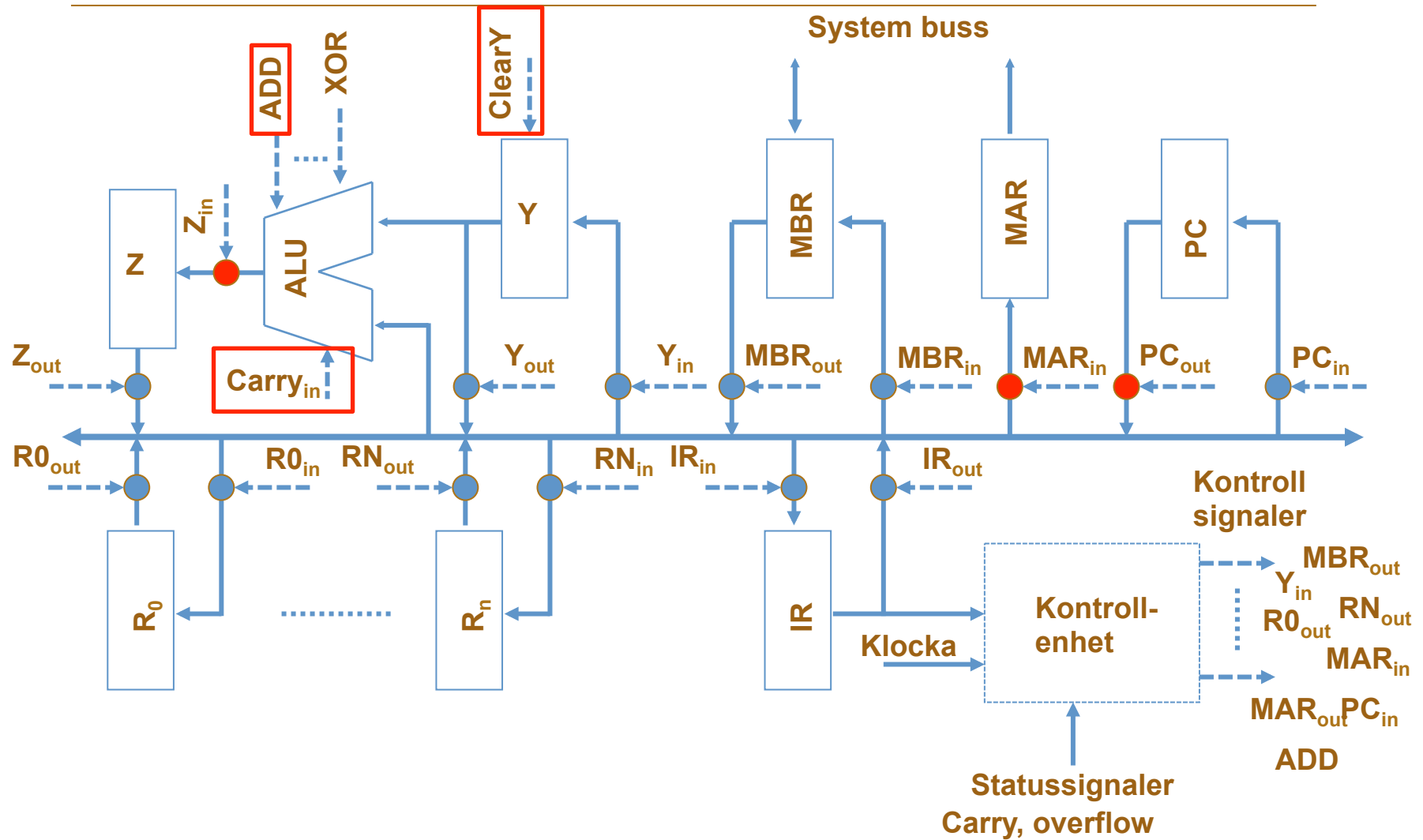
# Kontrollenhet

---

- Instruktion:
  - ADD R1, R3 // R1  $\leftarrow$  R1 + R3
- Kontrollsteg:
  1. PC<sub>out</sub>, MAR<sub>in</sub>, Read, Clear Y, Carry-in, Add, Z<sub>in</sub>
  2. Z<sub>out</sub>, PC<sub>in</sub>
  3. MBR<sub>out</sub>, IR<sub>in</sub>
  4. R1<sub>out</sub>, Y<sub>in</sub>
  5. R3<sub>out</sub>, Add, Z<sub>in</sub>
  6. Z<sub>out</sub>, R1<sub>in</sub>, End



# Kontrollenhet





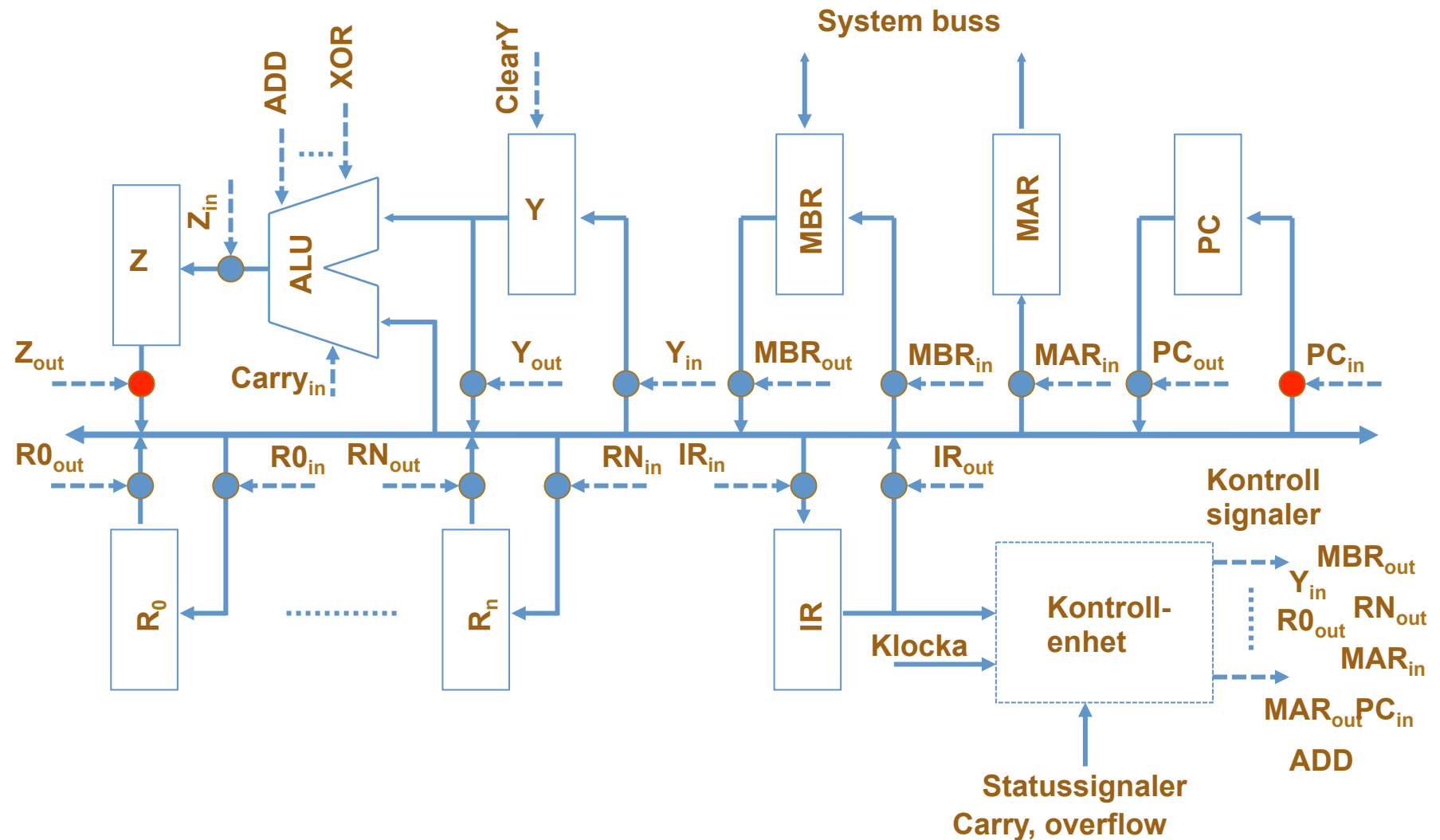
# Kontrollenhet

---

- Instruktion:
  - ADD R1, R3 // R1  $\leftarrow$  R1 + R3
- Kontrollsteg:
  1. PC<sub>out</sub>, MAR<sub>in</sub>, Read, Clear Y, Carry-in, Add, Z<sub>in</sub>
  2. Z<sub>out</sub>, PC<sub>in</sub>
  3. MBR<sub>out</sub>, IR<sub>in</sub>
  4. R1<sub>out</sub>, Y<sub>in</sub>
  5. R3<sub>out</sub>, Add, Z<sub>in</sub>
  6. Z<sub>out</sub>, R1<sub>in</sub>, End



# Kontrollenhet



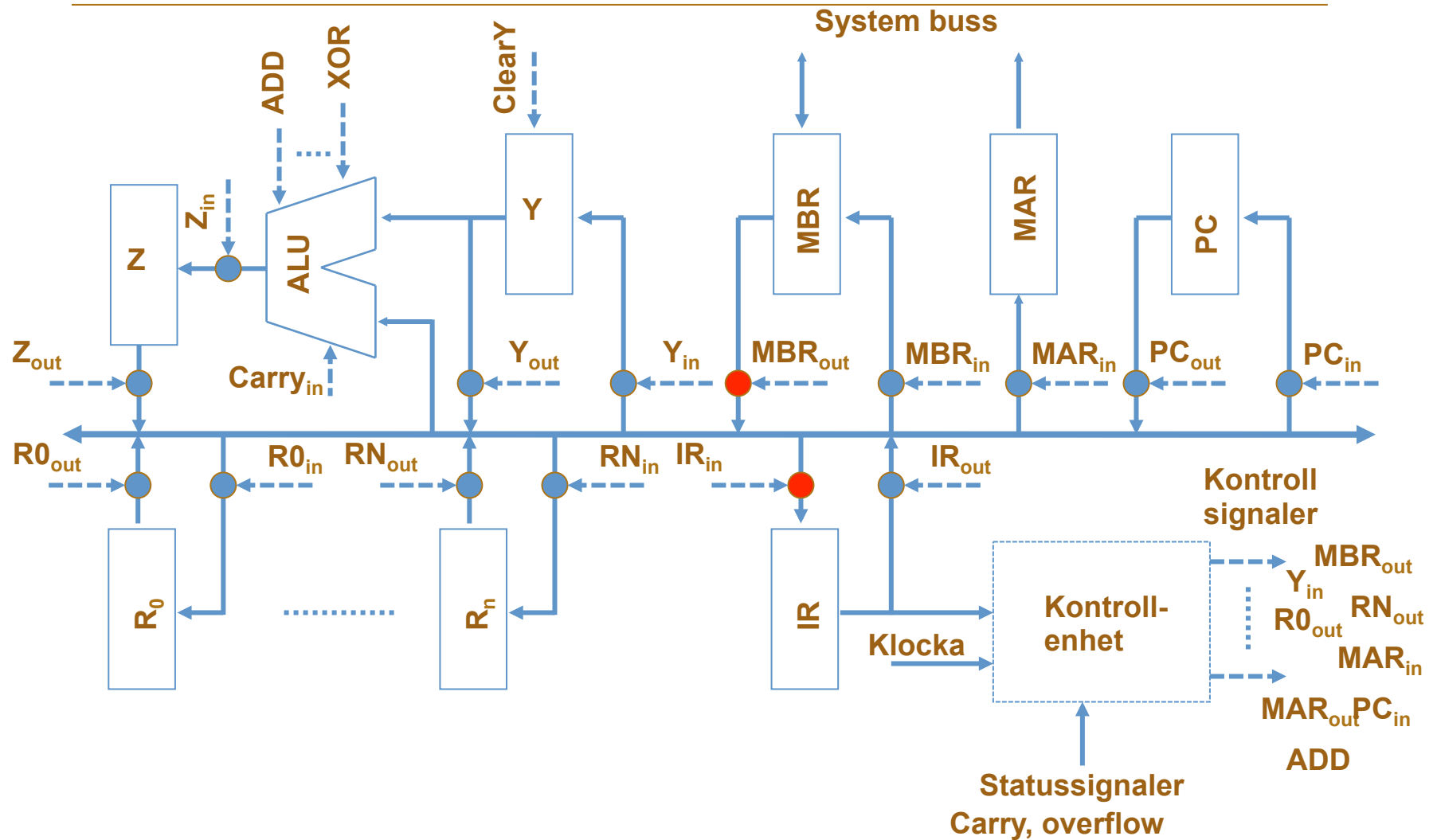
# Kontrollenhet

---

- Instruktion:
  - ADD R1, R3 // R1  $\leftarrow$  R1 + R3
- Kontrollsteg:
  1. PC<sub>out</sub>, MAR<sub>in</sub>, Read, Clear Y, Carry-in, Add, Z<sub>in</sub>
  2. Z<sub>out</sub>, PC<sub>in</sub>
  3. MBR<sub>out</sub>, IR<sub>in</sub>
  4. R1<sub>out</sub>, Y<sub>in</sub>
  5. R3<sub>out</sub>, Add, Z<sub>in</sub>
  6. Z<sub>out</sub>, R1<sub>in</sub>, End



# Kontrollenhet



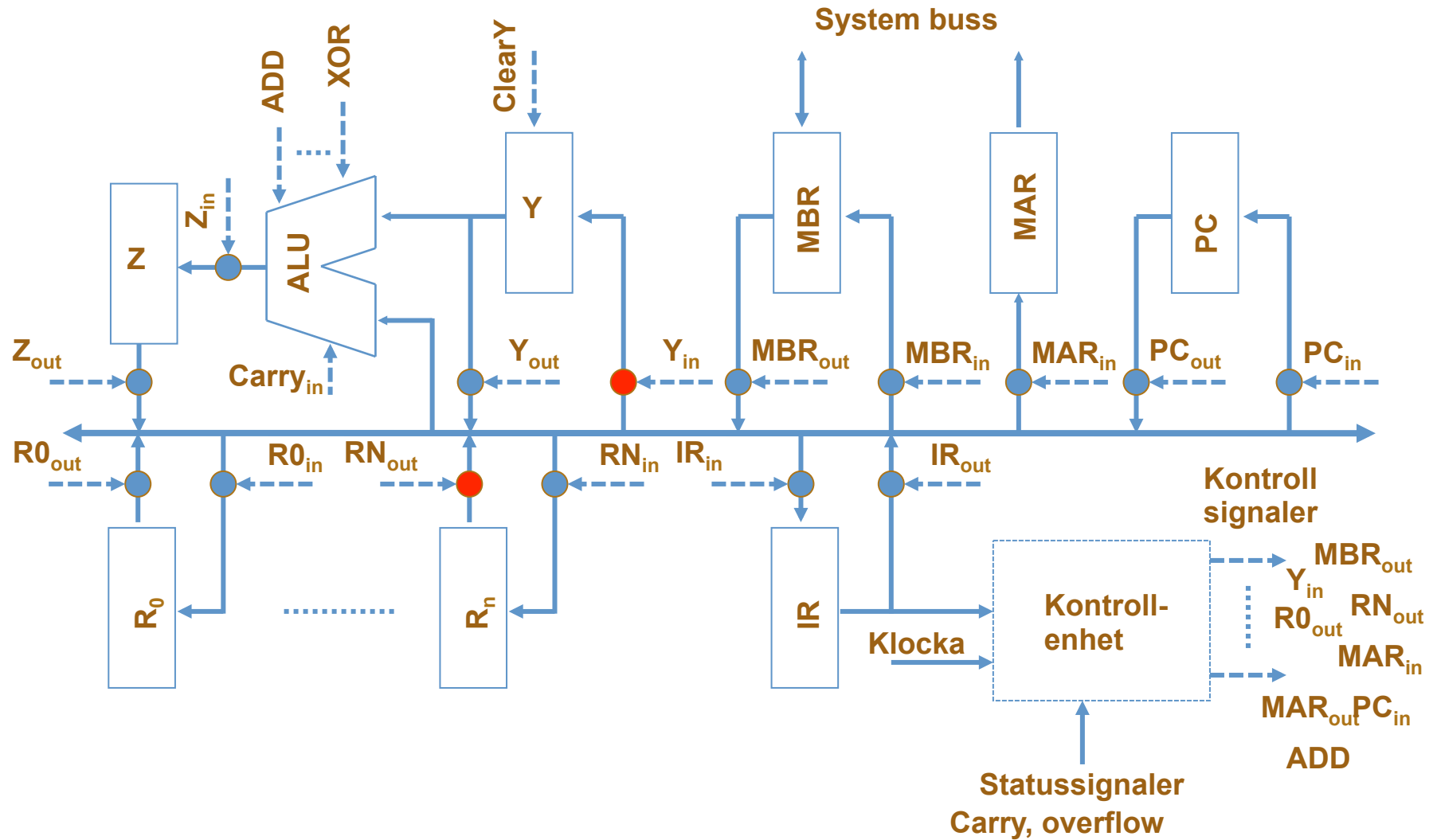
# Kontrollenhet

---

- Instruktion:
  - ADD R1, R3 // R1  $\leftarrow$  R1 + R3
- Kontrollsteg:
  1. PC<sub>out</sub>, MAR<sub>in</sub>, Read, Clear Y, Carry-in, Add, Z<sub>in</sub>
  2. Z<sub>out</sub>, PC<sub>in</sub>
  3. MBR<sub>out</sub>, IR<sub>in</sub>
  4. R1<sub>out</sub>, Y<sub>in</sub>
  5. R3<sub>out</sub>, Add, Z<sub>in</sub>
  6. Z<sub>out</sub>, R1<sub>in</sub>, End



# Kontrollenhet



# Kontrollenhet

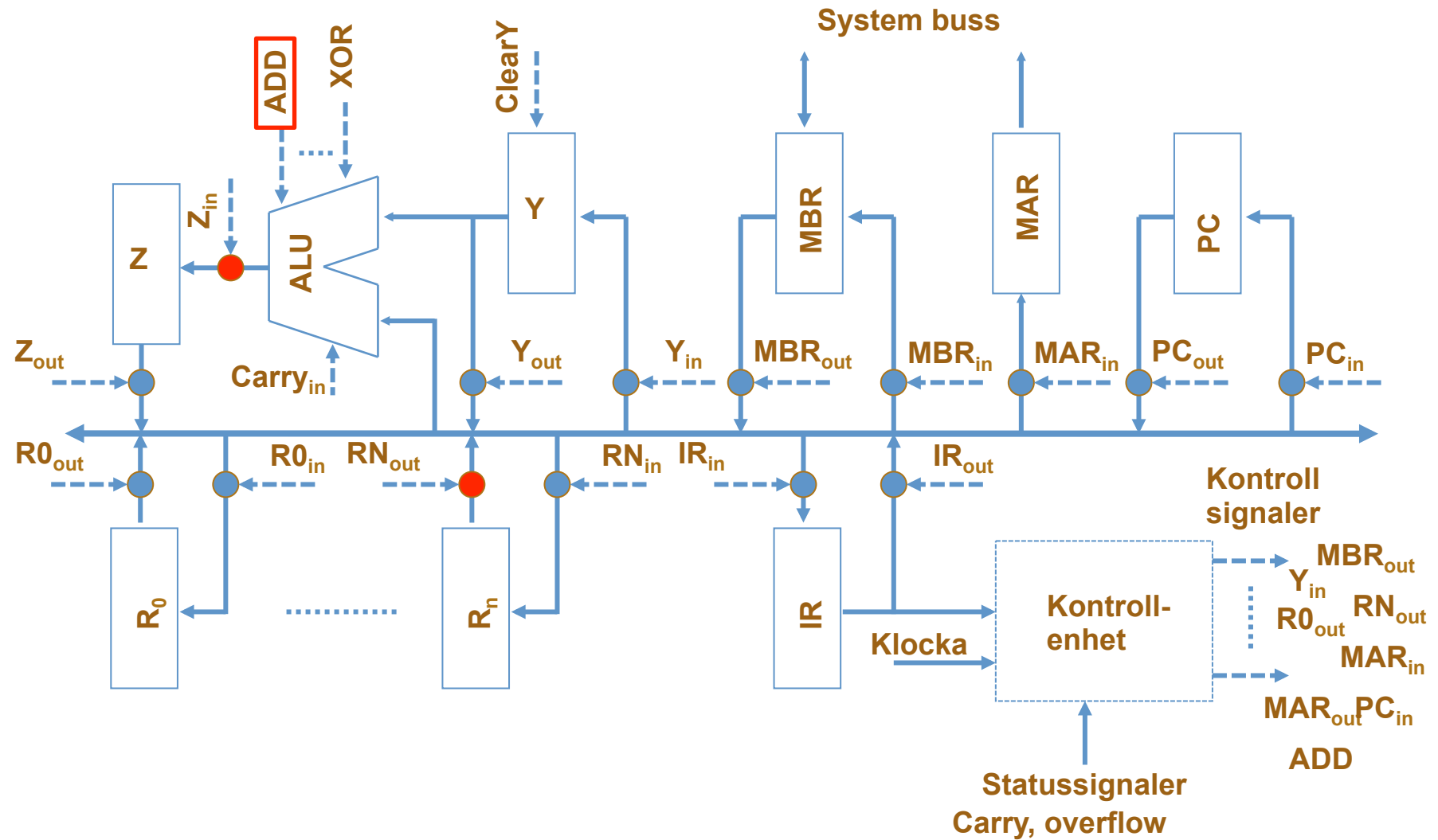
---

- Instruktion:
  - ADD R1, R3 // R1  $\leftarrow$  R1 + R3
- Kontrollsteg:
  1. PC<sub>out</sub>, MAR<sub>in</sub>, Read, Clear Y, Carry-in, Add, Z<sub>in</sub>
  2. Z<sub>out</sub>, PC<sub>in</sub>
  3. MBR<sub>out</sub>, IR<sub>in</sub>
  4. R1<sub>out</sub>, Y<sub>in</sub>
  5. R3<sub>out</sub>, Add, Z<sub>in</sub>
  6. Z<sub>out</sub>, R1<sub>in</sub>, End





# Kontrollenhet



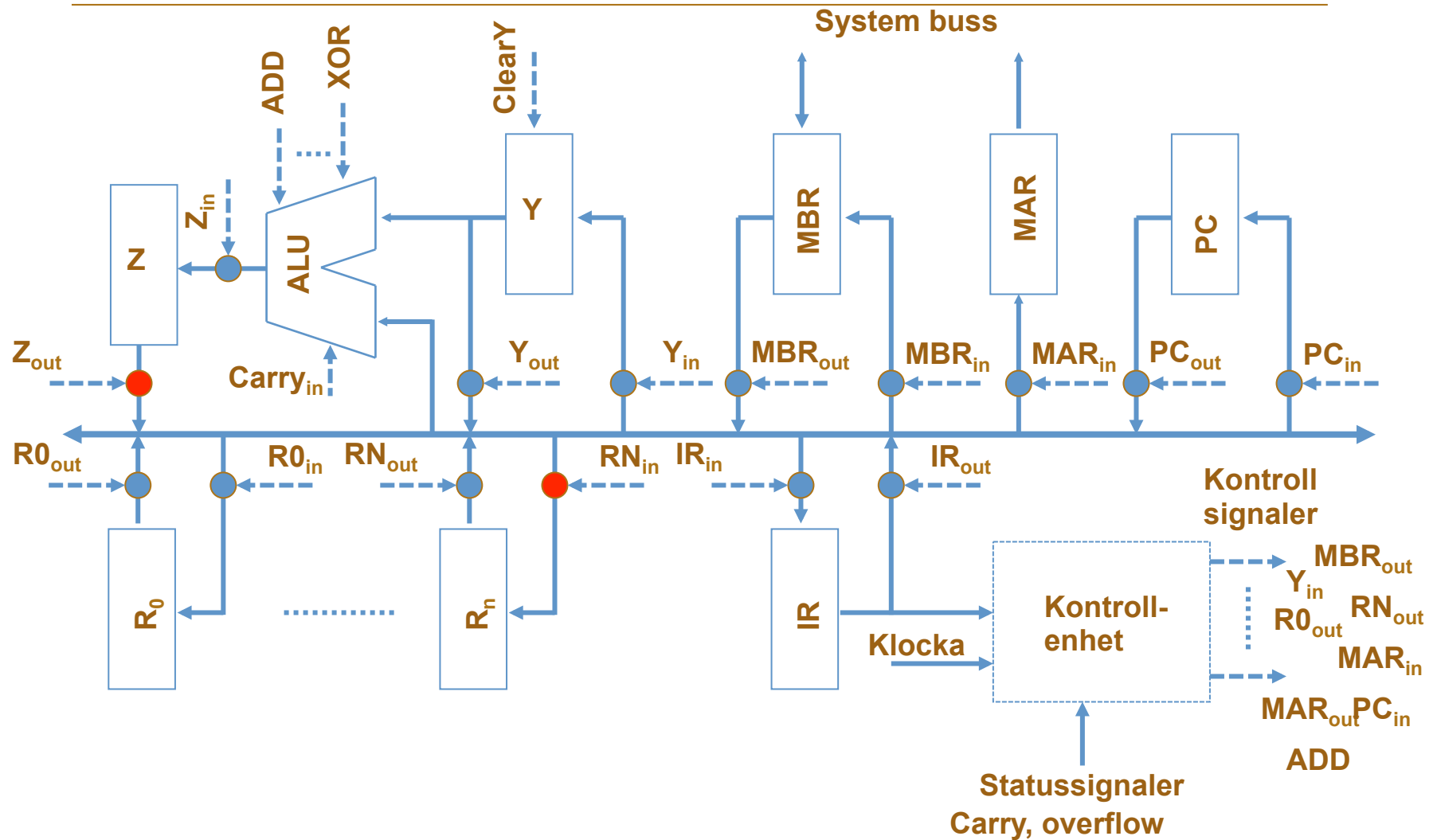
# Kontrollenhet

---

- Instruktion:
  - ADD R1, R3 // R1  $\leftarrow$  R1 + R3
- Kontrollsteg:
  1. PC<sub>out</sub>, MAR<sub>in</sub>, Read, Clear Y, Carry-in, Add, Z<sub>in</sub>
  2. Z<sub>out</sub>, PC<sub>in</sub>
  3. MBR<sub>out</sub>, IR<sub>in</sub>
  4. R1<sub>out</sub>, Y<sub>in</sub>
  5. R3<sub>out</sub>, Add, Z<sub>in</sub>
  6. Z<sub>out</sub>, R1<sub>in</sub>, End



# Kontrollenhet



# Exekveringstid

---

- Antal klockcykler för att exekvera en maskininstruktion
  - Clocks per instruction (CPI)
- Tid för en klockcykel
  - Tid för en klockperiod (T)
  - Frekvens (f) är:  $f=1/T$
- Antal maskininstruktioner
  - Instruction count (IC)
- Exekveringstid i klockcykler =  $CPI \times T \times IC$



# Exekveringstid

---

- Prestanda kan ökas genom:
  - Öka klockfrekvensen ( $f$ ) (minska  $T$ )
  - Minska antal instruktioner (IC)
  - Minska antal klockcykler per instruktion (CPI)





**LUNDS**  
**UNIVERSITET**